

S2.01	Fiche Activité 1	3e
Comment programmer le bras manipulateur ?		
Nom :		Prénom :

1) [Fiche ressource 2 – Etape 9]

Lorsque vous appuyez sur les flèches du bas sur le clavier de l'ordinateur, le robot semble « s'effondrer » sur lui-même et lorsque vous appuyez sur la flèche du haut, il se redresse. À votre avis, quel est le rôle de la commande « Stiff » ?

2) [Fiche ressource 2 – Etape 10]

Qu'observez-vous lorsque vous appuyez sur les touches 1 et 2 du clavier ?

3) Qu'observez-vous si vous remplacez « m1 » par « m4 » ?

4) Quelle valeur pourriez-vous donner pour que le moteur pivote de 90° vers la droite ?

5) [Fiche ressource 3 – Etape 11]

Quel est le rôle du bloc « Vrai » que vous avez ajouté après « Wait ? » ?

6) [Fiche ressource 3 – Etape 15]

Quelle instruction permet de réduire le nombre de blocs lorsqu'une opération doit être réalisée plusieurs fois ?

7) Comment pourriez-vous optimiser le programme pour n'utiliser que 4 blocs en tout ?